

Tutorium zur Vorlesung „Mathematik im Querschnitt“ -Bearbeitungsvorschlag-

1. Es handelt sich bei

$$y' = xy - xy^2 = x \cdot (y - y^2)$$

um eine Differentialgleichung $y' = h(x) \cdot g(y)$ mit getrennten Variablen mit den stetigen Funktionen

$$h : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}, \quad h(x) = x, \quad \text{und} \quad g : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}, \quad g(y) = y(1 - y),$$

Die Funktion g ist sogar stetig differenzierbar, also ist die Bedingung ii) aus 2.8 erfüllt und es gibt nach 2.8 zu jedem Punkt $(x_0, y_0) \in \mathbb{R}^2$ eine eindeutig bestimmte Lösung $\varphi : D_\varphi \rightarrow \mathbb{R}$ mit $\varphi(x_0) = y_0$. Zunächst liefern die beiden Nullstellen $y_1 = 0$ und $y_2 = 1$ von g die beiden konstanten Lösungen

$$\varphi_1 : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}, \quad \varphi_1(x) = 0, \quad \text{und} \quad \varphi_2 : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}, \quad \varphi_2(x) = 1,$$

und eine Lösung φ kann, wegen der Eindeutigkeit, keinen Punkt mit φ_1 und φ_2 gemeinsam haben (also $G_\varphi \cap G_{\varphi_1} = \emptyset$ und $G_\varphi \cap G_{\varphi_2} = \emptyset$); es gilt also entweder

$$\varphi > 1 \quad \text{oder} \quad 0 < \varphi < 1 \quad \text{oder} \quad \varphi < 0.$$

1. Fall: Wir betrachten die DGL

$$y' = xy(1 - y), \quad y > 1,$$

trennen die Variablen und formen äquivalent um

$$\frac{dy}{dx} = xy(1 - y)$$

$$\int \frac{dy}{y(1 - y)} = \int x \, dx$$

$$\int \left(\frac{1}{y} + \frac{1}{1 - y} \right) dy = \int x \, dx \quad \text{Partialbruchzerlegung!}$$

$$\ln |y| - \ln |1 - y| = \frac{1}{2}x^2 + c \quad (\text{für eine Konstante } c \in \mathbb{R})$$

$$\ln \left| \underbrace{\frac{y}{1 - y}}_{< 0, \text{ da } y > 1} \right| = \frac{1}{2}x^2 + c$$

$$-\frac{y}{1 - y} = e^{\frac{1}{2}x^2 + c}$$

$$y = -(1 - y) \cdot e^{\frac{1}{2}x^2 + c}$$

$$y - ye^{\frac{1}{2}x^2 + c} = -e^{\frac{1}{2}x^2 + c}$$

$$y = \frac{-e^{\frac{1}{2}x^2 + c}}{1 - e^{\frac{1}{2}x^2 + c}} = \frac{e^{\frac{1}{2}x^2 + c}}{e^{\frac{1}{2}x^2 + c} - 1}$$

Die maximalen Lösungen im 1. Fall sind also

$$\varphi : D_\varphi \longrightarrow \mathbb{R}, \quad \varphi(x) = \frac{e^{\frac{1}{2}x^2+c}}{e^{\frac{1}{2}x^2+c} - 1} \quad \text{mit } c \in \mathbb{R},$$

wobei als maximale Definitionsbereiche in Frage kommen

$$D_\varphi = \begin{cases} \mathbb{R}, & \text{im Fall } c > 0 \\]-\infty, 0[\text{ oder }]0, \infty[, & \text{im Fall } c = 0 \\]-\infty, -\sqrt{-2c}[\text{ oder }]-\sqrt{-2c}, \sqrt{-2c}[\text{ oder }]\sqrt{-2c}, \infty[, & \text{im Fall } c < 0. \end{cases}$$

Nur im Fall $D_\varphi = \mathbb{R}$ (bei $c > 0$), $D_\varphi =]-\infty, 0[$ oder $]0, \infty[$ (bei $c = 0$), $D_\varphi =]-\infty, -\sqrt{-2c}[$ oder $]\sqrt{-2c}, \infty[$ (bei $c < 0$) verläuft der Graph von φ oberhalb der Gerade $y = 1$,

[Begründung: In diesen Fällen ist $e^{\frac{1}{2}x^2+c} - 1 > 0$, also gilt für alle $x \in D_\varphi$, daß

$$\varphi(x) = \frac{e^{\frac{1}{2}x^2+c}}{e^{\frac{1}{2}x^2+c} - 1} > \frac{e^{\frac{1}{2}x^2+c}}{e^{\frac{1}{2}x^2+c}} = 1]$$

... und nur im Fall $c > 0$ ist der Definitionsbereich ganz \mathbb{R} .

Die maximalen Lösungen im 1. Fall mit $D_\varphi = \mathbb{R}$ sind also

$$\varphi : \mathbb{R} \longrightarrow \mathbb{R}, \quad \varphi(x) = \frac{e^{\frac{1}{2}x^2+c}}{e^{\frac{1}{2}x^2+c} - 1} \quad \text{mit } c > 0.$$

2. Fall: Wir betrachten die DGL

$$y' = xy(1 - y), \quad 0 < y < 1,$$

trennen die Variablen und formen wie im 1. Fall äquivalent um

$$\begin{aligned} \frac{dy}{dx} &= xy(1 - y) \\ &\vdots \\ \ln |y| - \ln |1 - y| &= \frac{1}{2}x^2 + c \quad (\text{für eine Konstante } c \in \mathbb{R}) \\ \ln \left| \frac{y}{1 - y} \right| &= \frac{1}{2}x^2 + c \\ &> 0, \text{ da } 0 < y < 1 \\ \frac{y}{1 - y} &= e^{\frac{1}{2}x^2+c} \\ y &= (1 - y) \cdot e^{\frac{1}{2}x^2+c} \\ y + ye^{\frac{1}{2}x^2+c} &= e^{\frac{1}{2}x^2+c} \\ y &= \frac{e^{\frac{1}{2}x^2+c}}{1 + e^{\frac{1}{2}x^2+c}} \end{aligned}$$

Die maximalen Lösungen im 2. Fall sind also

$$\varphi : \mathbb{R} \longrightarrow \mathbb{R}, \quad \varphi(x) = \frac{e^{\frac{1}{2}x^2+c}}{e^{\frac{1}{2}x^2+c} + 1} \quad \text{mit } c \in \mathbb{R}.$$

Diese sind alle auf ganz \mathbb{R} definiert.

3. Fall: Wir betrachten die DGL

$$y' = xy(1 - y), \quad y < 0,$$

trennen die Variablen und formen wie im 1. Fall äquivalent um

$$\begin{aligned} \frac{dy}{dx} &= xy(1-y) \\ &\vdots \\ \ln |y| - \ln |1-y| &= \frac{1}{2}x^2 + c \quad (\text{für eine Konstante } c \in \mathbb{R}) \\ \ln \left| \underbrace{\frac{y}{1-y}}_{< 0, \text{ da } y < 0} \right| &= \frac{1}{2}x^2 + c \\ -\frac{y}{1-y} &= e^{\frac{1}{2}x^2 + c} \\ &\vdots \\ y &= \frac{e^{\frac{1}{2}x^2 + c}}{e^{\frac{1}{2}x^2 + c} - 1} \end{aligned}$$

Die maximalen Lösungen im 3. Fall sind also

$$\varphi : D_\varphi \longrightarrow \mathbb{R}, \quad \varphi(x) = \frac{e^{\frac{1}{2}x^2 + c}}{e^{\frac{1}{2}x^2 + c} - 1},$$

wobei für die in Frage kommenden maximalen Definitionsbereiche (siehe 1. Fall) nur mit $D_\varphi =] -\sqrt{-2c}, \sqrt{-2c}[$ (bei $c < 0$) sich Werte $\varphi(x) < 0$ ergeben, da $e^{\frac{1}{2}x^2 + c} - 1 < 0$ für $x \in] -\sqrt{-2c}, \sqrt{-2c}[$.

Die maximalen Lösungen im 3. Fall sind also

$$\varphi :] -\sqrt{-2c}, \sqrt{-2c}[\longrightarrow \mathbb{R}, \quad \varphi(x) = \frac{e^{\frac{1}{2}x^2 + c}}{e^{\frac{1}{2}x^2 + c} - 1} \quad \text{mit } c < 0.$$

Damit gibt es im 3. Fall keine Lösungen, die auf ganz \mathbb{R} definiert sind.

Zusammenfassung:

Alle maximalen Lösungen mit $D_\varphi = \mathbb{R}$ sind:

$$\varphi : \mathbb{R} \longrightarrow \mathbb{R}, \quad \varphi(x) = \frac{e^{\frac{1}{2}x^2 + c}}{e^{\frac{1}{2}x^2 + c} - 1} \quad \text{mit } c > 0,$$

$$\left[\text{Hier ist } \lim_{x \rightarrow \pm\infty} \varphi(x) = \lim_{x \rightarrow \pm\infty} \frac{e^{\frac{1}{2}x^2 + c}}{e^{\frac{1}{2}x^2 + c} - 1} = \lim_{x \rightarrow \pm\infty} \frac{1}{1 - \frac{1}{e^{\frac{1}{2}x^2 + c}}} = 1 \right]$$

sowie

$$\varphi : \mathbb{R} \longrightarrow \mathbb{R}, \quad \varphi(x) = \frac{e^{\frac{1}{2}x^2 + c}}{e^{\frac{1}{2}x^2 + c} + 1} \quad \text{mit } c \in \mathbb{R},$$

$$\left[\text{Hier ist } \lim_{x \rightarrow \pm\infty} \varphi(x) = \lim_{x \rightarrow \pm\infty} \frac{e^{\frac{1}{2}x^2 + c}}{e^{\frac{1}{2}x^2 + c} + 1} = \lim_{x \rightarrow \pm\infty} \frac{1}{1 + \frac{1}{e^{\frac{1}{2}x^2 + c}}} = 1 \right]$$

sowie

$$\varphi : \mathbb{R} \longrightarrow \mathbb{R}, \quad \varphi(x) = 1,$$

$$\left[\text{Hier ist } \lim_{x \rightarrow \pm\infty} \varphi(x) = 1 \right]$$

und

$$\varphi : \mathbb{R} \longrightarrow \mathbb{R}, \quad \varphi(x) = 0,$$
$$\left[\text{Hier ist} \quad \lim_{x \rightarrow \pm\infty} \varphi(x) = 0. \quad \right]$$

2. Die vorliegende DGL kann aufgefaßt werden als eine Differentialgleichung $y' = h(x) \cdot g(y)$ mit getrennten Variablen mit den stetigen Funktionen

$$h : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}, \quad h(x) = \frac{1}{x^2 + 1}, \quad \text{und} \quad g : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}, \quad g(y) = y - 1.$$

Die Funktion g ist stetig differenzierbar, also ist die Bedingung ii) aus 2.8 erfüllt und es gibt nach 2.8 zu jedem Punkt $(x_0, y_0) \in \mathbb{R}^2$ eine eindeutig bestimmte Lösung $\varphi : D_\varphi \rightarrow \mathbb{R}$ mit $\varphi(x_0) = y_0$. Die Nullstelle $y_1 = 1$ von g liefert dabei die konstante Lösung

$$\varphi_1 : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}, \quad \varphi_1(x) = 1,$$

und jede weitere Lösung $\varphi : D_\varphi \rightarrow \mathbb{R}$ von (*) kann – wegen der Eindeutigkeit – keinen Punkt mit φ_1 gemeinsam haben, ihr Graph G_φ verläuft also komplett oberhalb oder komplett unterhalb der Geraden $y = 1$, es gilt also entweder

$$\varphi > 1 \quad \text{oder} \quad \varphi < 1.$$

1. Fall: Wir betrachten die DGL

$$y' = \frac{y - 1}{x^2 + 1}, \quad y < 1. \quad (*)$$

Für deren Lösungen $\varphi : D_\varphi \rightarrow \mathbb{R}$ gilt $\varphi(x) < 1$ und damit unter Verwendung der gegebenen Differentialgleichung

$$\varphi'(x) = \frac{\overbrace{\varphi(x) - 1}^{<0}}{\underbrace{x^2 + 1}_{>0}} < 0$$

für alle $x \in D_\varphi$; folglich sind diese Lösungen aber streng monoton fallend.

2. Fall: Wir betrachten die DGL

$$y' = \frac{y - 1}{x^2 + 1}, \quad y > 1. \quad (*_2)$$

Für deren Lösungen $\varphi : D_\varphi \rightarrow \mathbb{R}$ gilt $\varphi(x) > 1$ und damit unter Verwendung der gegebenen Differentialgleichung

$$\varphi'(x) = \frac{\overbrace{\varphi(x) - 1}^{>0}}{\underbrace{x^2 + 1}_{>0}} > 0$$

für alle $x \in D_\varphi$; folglich sind diese Lösungen streng monoton wachsend.

Wir lösen nun die DGL (*₂) durch Trennung der Variablen:

$$\frac{dy}{dx} = \frac{y - 1}{x^2 + 1}$$
$$\int \frac{1}{y - 1} dy = \int \frac{1}{x^2 + 1} dx$$
$$\ln|y - 1| = \arctan x + c \quad (\text{für eine Konstante } c \in \mathbb{R})$$
$$\ln(y - 1) = \arctan x + c \quad (\text{beachte, daß } y > 1, \text{ also } y - 1 > 0)$$
$$y = e^{\arctan x + c} + 1$$

Es ergeben sich also die streng monoton wachsenden Lösungsfunktionen

$$\varphi : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}, \quad \varphi(x) = e^{\arctan x + c} + 1,$$

mit $c \in \mathbb{R}$.

Alternativ kann man die DGL

$$y' = \frac{y-1}{x^2+1} = \underbrace{\frac{1}{x^2+1}}_{a(x)} \cdot y - \underbrace{\frac{1}{x^2+1}}_{(b(x))} \quad (*)$$

auch als inhomogene lineare DGL 1. Ordnung auffassen, wobei $\varphi_p(x) = 1, x \in \mathbb{R}$, eine partikuläre Lösung ist. Die allgemeine Lösung der homogenen DGL

$$y' = \frac{y-1}{x^2+1} = \frac{1}{x^2+1} \cdot y \quad (*_0)$$

ist

$$\varphi_c(x) = ce^{A(x)} = ce^{\arctan x}, x \in \mathbb{R}, \quad \text{mit } c \in \mathbb{R} \text{ beliebig.}$$

Dann ist die allgemeine Lösung von (*) ist dann

$$\varphi(x) = ce^{\arctan x} + 1, x \in \mathbb{R}, \quad \text{mit } c \in \mathbb{R} \text{ beliebig.}$$

Da $x \mapsto e^{\arctan x}, x \in \mathbb{R}$, streng monoton wachsend, ist φ genau für $c > 0$ eine streng monoton wachsende Lösungsfunktion.

3. a) Ist $\varphi : D_\varphi \rightarrow \mathbb{R}$ ein Lösung der Differentialgleichung

$$y' = \sqrt{y}, \quad y \geq 0, \quad (*)$$

so ist $\varphi'(x) = \sqrt{\varphi(x)} \geq 0$, also, da $D_\varphi \subset \mathbb{R}$ ein Intervall, ist φ monoton wachsend.

- b) Es handelt sich um eine Differentialgleichung $y' = h(x) \cdot g(y)$ mit getrennten Variablen mit den stetigen Funktionen

$$h : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}, \quad h(x) = 1, \quad \text{und} \quad g : [0, \infty[\rightarrow \mathbb{R}, \quad g(y) = \sqrt{y}.$$

Man beachte, daß hier die Bedingungen i) (g nicht nullstellenfrei) und ii) (g nicht stetig differenzierbar) aus 2.8 **nicht** erfüllt sind, eine eindeutige Lösbarkeit des AWP ist also nicht garantiert (und hier auch nicht gegeben).

Zunächst liefert die Nullstelle $y = 0$ von g die konstante Lösung

$$\varphi_1 : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}, \quad \varphi_1(x) = 0,$$

die wegen $\varphi_1(0) = 0$ auch das Anfangswertproblem löst;

Wir betrachten nun die Differentialgleichung

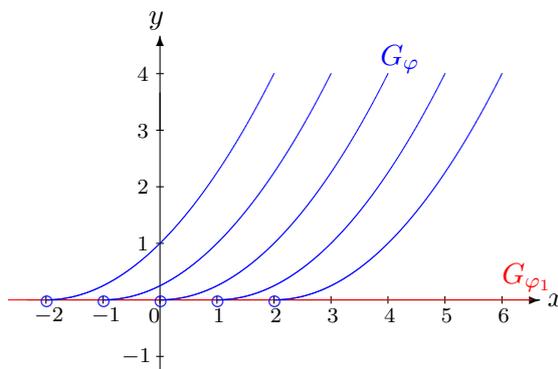
$$y' = \sqrt{y}, \quad y > 0, \quad (*_1)$$

trennen die Variablen und formen äquivalent um:

$$\begin{aligned} \frac{dy}{dx} = y' &= \sqrt{y} \\ \int y^{-\frac{1}{2}} dy &= \int 1 dx \\ 2y^{\frac{1}{2}} &= x + c \quad \text{mit einer Konstanten } c \in \mathbb{R} \quad (+) \\ y &= \left(\frac{x+c}{2} \right)^2. \end{aligned}$$

Wegen $y > 0$ ist auch $\sqrt{y} > 0$, also muß wegen (+) gelten $x + c > 0$, also $x > -c$. Damit ist die allgemeine Lösung von $(*)_1$

$$\varphi :]-c, \infty[\rightarrow \mathbb{R}, \quad \varphi(x) = \left(\frac{x+c}{2}\right)^2.$$



Diese Lösungen φ sind jedoch keine maximalen Lösungen von $(*)$, da sie noch durch $\varphi(x) = 0$ für $x \leq -c$ zu einer differenzierbaren Funktion (wieder mit φ bezeichnet) $\varphi : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ fortgesetzt werden können. Die allgemeine Lösung von $(*)$ besteht also aus den Funktionen

$$\varphi : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}, \quad \varphi(x) = 0,$$

und

$$\varphi : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}, \quad \varphi(x) = \begin{cases} 0 & , \text{ für } x \leq -c \\ \left(\frac{x+c}{2}\right)^2 & , \text{ für } x > -c \end{cases}$$

mit $c \in \mathbb{R}$. Dabei sind alle Funktionen mit $c \leq -1$ Lösungen des gestellten AWP.

4. a) Die DGL hat die Form

$$y'' + a_1 y' + a_0 y = b(x) \tag{*}$$

mit $a_0, a_1 \in \mathbb{R}$ und einer stetigen Funktion $b : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$. Da ψ_1, ψ_2, ψ_3 Lösungen von $(*)$ sind, sind nach der Bemerkung nach 2.13 der Vorlesung

$$\varphi_1 := \psi_1 - \psi_3 \quad \text{und} \quad \varphi_2 := -(\psi_2 - \psi_3)$$

Lösungen der homogenen DGL

$$y'' + a_1 y' + a_0 y = 0 \tag{*_0}$$

Die Funktionen

$$\varphi_1(x) = e^x, \quad x \in \mathbb{R}, \quad \text{und} \quad \varphi_2(x) = e^{-x}, \quad x \in \mathbb{R},$$

sind zudem linear unabhängig, also ist, da es sich um eine inhomogene lineare Differentialgleichung 2. Ordnung mit konstanten Koeffizienten handelt, φ_1, φ_2 ein Fundamentalsystem von $(*_0)$. Damit lautet die allgemeine Lösung von $(*_0)$

$$\varphi_{c_1, c_2}(x) = c_1 \varphi_1(x) + c_2 \varphi_2(x), \quad x \in \mathbb{R},$$

mit $c_1, c_2 \in \mathbb{R}$, und die allgemeine Lösung von $(*)$ dann (mit ψ_3 als einer partikulären Lösung)

$$\varphi(x) = \varphi_{c_1, c_2}(x) + \psi_3(x) = c_1 \varphi_1(x) + c_2 \varphi_2(x) + \psi_3(x) = c_1 e^x + c_2 e^{-x} + x, \quad x \in \mathbb{R},$$

mit $c_1, c_2 \in \mathbb{R}$.

b) Es ist mit $x \in \mathbb{R}$

$$\begin{aligned}\varphi(x) &= c_1 e^x + c_2 e^{-x} + x \\ \varphi'(x) &= c_1 e^x - c_2 e^{-x} + 1,\end{aligned}$$

also

$$\begin{aligned}\varphi(0) = 0 &\iff c_1 + c_2 - 0 = 0 \\ \varphi'(0) = 5 &\iff c_1 - c_2 + 1 = 5.\end{aligned}$$

Dieses lineare Gleichungssystem in c_1 und c_2 hat die eindeutig bestimmte Lösung

$$c_1 = 2, \quad c_2 = -2.$$

Also ist

$$\varphi(x) = 2e^x - 2e^{-x} + x, \quad x \in \mathbb{R},$$

die Lösung des gestellten AWP.